

【参考出展】

農業支援運搬ロボット CP200(仮)



不整地走行

4WD x 4WSとサスペンション構造により傾斜地や凹凸路面でも安定して走行可能

高い拡張性

アタッチメントを制御するコネクタを用意しており電源供給と制御が可能
右上写真は防除用タンクアタッチメント

自動化

カメラによる自動追従
GNSSを利用した自動走行でユーザの作業負荷を軽減

主要諸元

全長 1300mm
全幅 580mm
荷台高 600mm
重量 120kg
タイヤ径 φ400mm
※交換可能

動力 バッテリー交換式
駆動方式 4WD
操舵方式 4WS
アタッチメントIF
操作方式 リモコン
自動追従
自動走行

最高速度 4km/h
登坂性能 20度
最大積載 200kg(20度時)
稼働時間 3-8h
※使い方に依る

株式会社DONKEY

〒252-0131 神奈川県相模原市緑区西橋本5-4-21
さがみはら産業創造センターSIC-1 1103
contact@donkey.co.jp
https://www.donkey.co.jp

